

MSSP

- מנגנון 2.5

מנגנון איסוף מידע -

המנגנון הוא אוסף של אינטראקציות עם המודולים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

המנגנון משלב אינטראקציות עם מודולים אחדים, ומייצג את הפלט של מנגנון איסוף מידע.

[Van Emde Boas 77, Melhorn & Nauer 90]

$O(\log \log n)$ יתיר על איסוף מידע מהר יותר.

טבלאות

ר. $r_j \in \text{far}$, $s_j \in V$ ו. (r_j, s_j) מושך ור. מושך יי' מושך ור.

ר. מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור.

Cut, Link ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור.

ר. מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור.

r_j מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור.

. T_i מושך ור. מושך יי' מושך ור.

ר. מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור. מושך יי' מושך ור.

. T מושך ור. מושך יי' מושך ור.

[Driscoll, Sarnak, Sleator] persistence $\leq \log_2 \min\{n, m\} + O(\log n)$
Tarjan 89

לפ' נמי ש- $\log n$ מוגדר כ- $O(n \log n)$ - סידור
ב- n אובייקטים \Rightarrow סידור ב- $\log n$ אובייקטים
 \Rightarrow סידור ב- $n \log n$ אובייקטים
(amortized) $\Rightarrow O(\log n)$ - \Rightarrow סידור ב- n אובייקטים ב- $O(\log n)$

מיסל מילוי מatrix ו-Bellman-Ford

Note Title

מיסל מילוי מmatrix (טבלה דו-מימדית) מילוי מmatrix: גורם שיטות
ה�יה מילוי מmatrix שיטות קיימות.

Bellman-Ford : מילוי

זמן O(n²) מילוי מmatrix :

לדוגמא: k מילוי מmatrix מילוי מmatrix k-ה מילוי מmatrix

$O(n^2)$ זמן, $O(n \cdot m)$ זמן ריבועי

$O(n \log^2 n)$ מילוי מmatrix ב- $\log^2 n$

$(O(n \log^2 n / \log \log n))$ מילוי מmatrix ב- $\log \log n$

(slack costs) מילוי מmatrix מילוי מmatrix

$\rho: V \rightarrow \mathbb{R}$ מילוי מmatrix - $\rho(v)$

$c_\rho(uv) = c(uv) + \rho(u) - \rho(v)$ מילוי מmatrix

" ρ מילוי מmatrix יתנו uv מילוי מmatrix"

מילוי מmatrix יתנו ij מילוי מmatrix מילוי מmatrix - $\rho(s) - \rho(t) - \rho(u) + t - s$ מילוי מmatrix מילוי מmatrix -

מילוי מmatrix מילוי מmatrix מילוי מmatrix מילוי מmatrix -

המונטג'ו מילוי, ולבסוף יופיע המרחק מהמטרה נס' ←

$O(n)$ מושך Dijkstra מושך ס-פער בערך

הזמן הממוצע בדיקשא הוא $\frac{O(n^2)}{n}$ ו n מוגדר כמספר הנקודות.

$SP(G, s)$

$G_{out}, G_{in} \leftarrow C$ לש N יתנו $1 \leq N - 1$

$r \in C$ נסב בפער $N - 2$

$(SP(G_i, r) \text{ מינימלי})$ $G_i \ni r - N$ מינימלי: $\delta_i = n - 3$

$G_i \rightarrow C$ ב- $n-3$ צדדים: $A_i = n - 4$
(על מנת ש- G_i יהיה S_i , MSSP מושתק)

ונ- N מינימליים, C ב- $n-2$ צדדים ב- k מינימלי: $G'_i \rightarrow \dots$
($A_i \rightarrow \mu_j$) $G_i \rightarrow n - S$ מינימלי: μ_j

C ב- $n-3$ צדדים ב- $r - N$ $G \rightarrow n-3$ מינימלי: $B = n - 5$

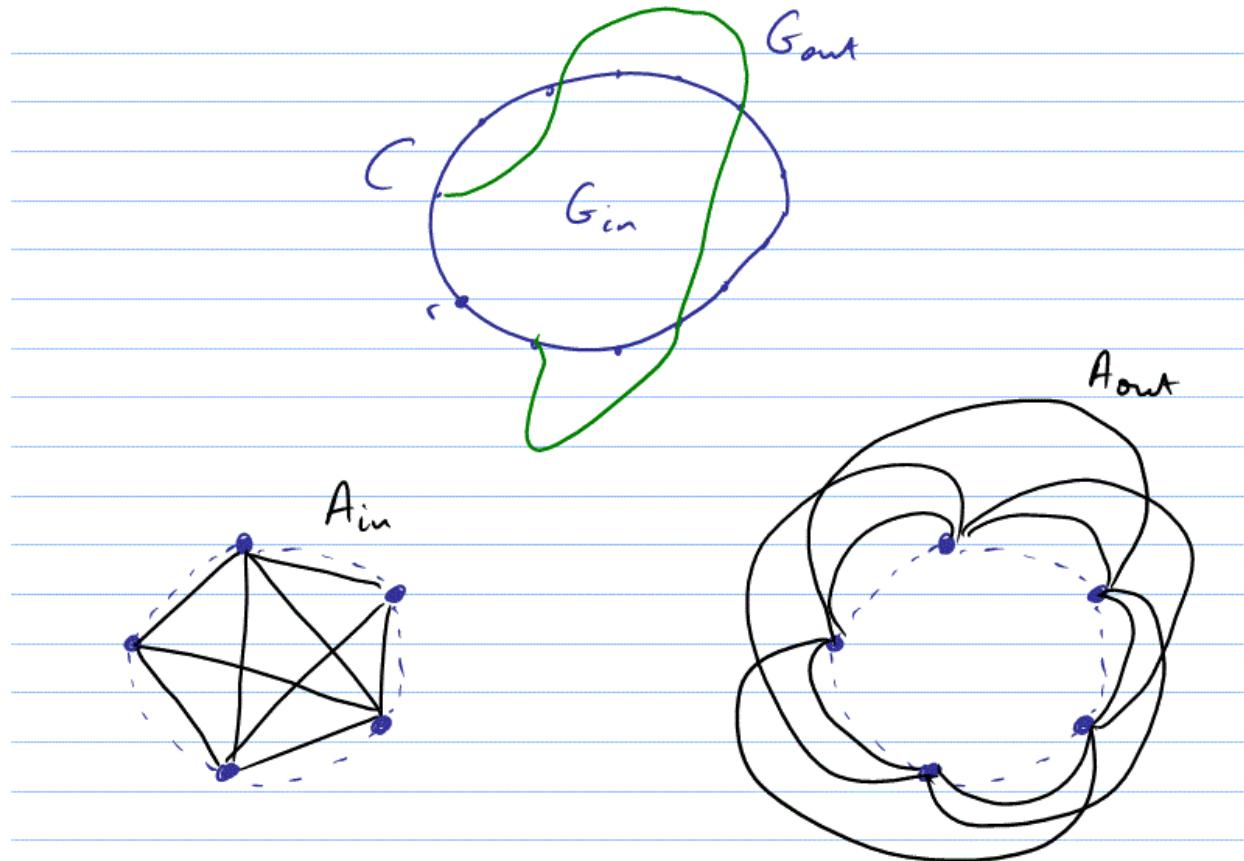
$G' = G'_{in} \cup G'_{out}$ לפי Bellman-Ford

G_i ב- $n-3$ צדדים ב- $r - N$ $G \rightarrow n-3$ מינימלי: $\delta'_i = n - 6$

シナリオ δ'_i מינימלי: δ'_i , G_i לפי Dijkstra \Rightarrow $G \rightarrow n-3$ מינימלי

$G \rightarrow r - N$ מינימלי $\delta' = \delta'_{in} \cup \delta'_{out} = n -$

. δ' מינימלי Dijkstra \Rightarrow $G \rightarrow S - N$ מינימלי: $n - 7$



$$\sum_i o(n_i \log n_i) = o(n \log n)$$

$\Theta(n)$

G $\xrightarrow{\sim} \text{BFS}$ $\xrightarrow{\sim} \text{3-pcs}$
 G_i $\xrightarrow{\sim} \text{MSSP}$.4

$$o(n^{3/2}) \leq \frac{o(n^2)}{n \log n} o(\sqrt{n})$$

G' Bellman-Ford .5

$$\sum_i o(n_i) = o(n)$$

$\Theta(n)$

G_i Dijkstran .6

G Dijkstran .7

$$o(n^{3/2})$$

$$T(n) = T(n_1) + T(n_2) + o(n^{3/2}) = o(n^{3/2})$$

$\dots o(n \log^2 n)$

, $o(n^2) \approx 16 \cdot n^2$

$G' \rightarrow$ Bellman-Ford over k-in players, k/13

u-s r-w game in $B(u)$, BF to k-in games where
: merge k into bfa envelope
: tens of nodes G' to merge bfa envelope nodes

$$\forall v \in C \quad B(v) = \min_{u \in C} \left\{ \begin{array}{l} B(u) + A_{in}(u, v), \\ B(u) + A_{out}(u, v) \end{array} \right\}$$

$$A'_i = B(u) + A_i(u, v) \quad \text{using } u \in$$

$\sim 12N^2$ time $O(\sqrt{n})$ of doing i in A'_i

A'_i to merge (2 merging paths at $k^2 N$) BF to $\frac{1}{k}$ st

$(A'_i \rightarrow$ merge nodes) plus $O(n)$ plus as many paths

plus $O(\sqrt{n} \log n)$ \rightarrow not merge yet

$(SMAWK \quad O(\sqrt{n}) \rightarrow \text{each node regions})$

Monge array : f_{ij}

suppose $k < l$! $i < j$ so $\forall m \in \{k, l\}$ $A_{im} > A_{jm}$

$$A_{ik} + A_{jl} \geq A_{il} + A_{jk}$$

		k	l
j	\square	\square	
i	\square	\square	

הנחות מוגדרות ורשות
הנחות מוגדרות ורשות $E(j) = \arg \min_i A_{ij}$ ורשות

רשות E מוגדרת מנג'ו A ורשות $-$ רשות

, $j > i$ ורשות, ורשות . $E(k) = i$ ורשות : ורשות

$$A_{ik} \leq A_{jk}$$

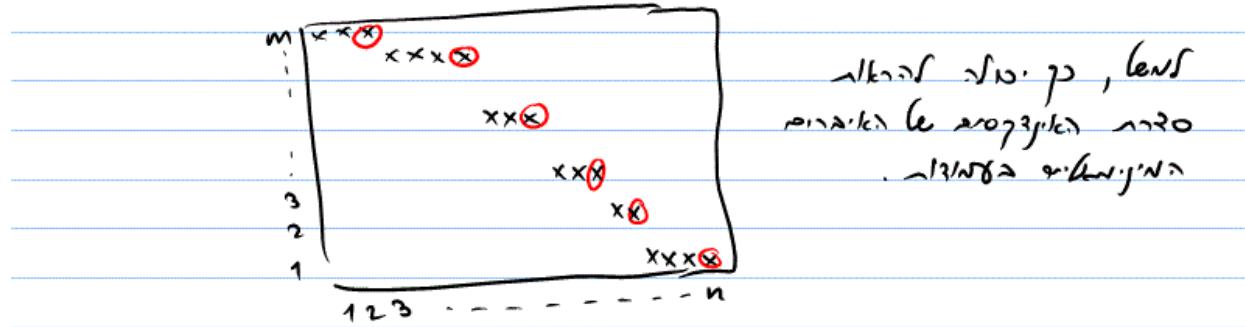
$$A_{ik} + A_{jl} \geq A_{il} + A_{jk}$$

$l > k$ ורשות ורשות

$$A_{jl} \geq A_{il}$$

ורשות ורשות

$$\square E(l) \leq i \text{ ורשות}$$



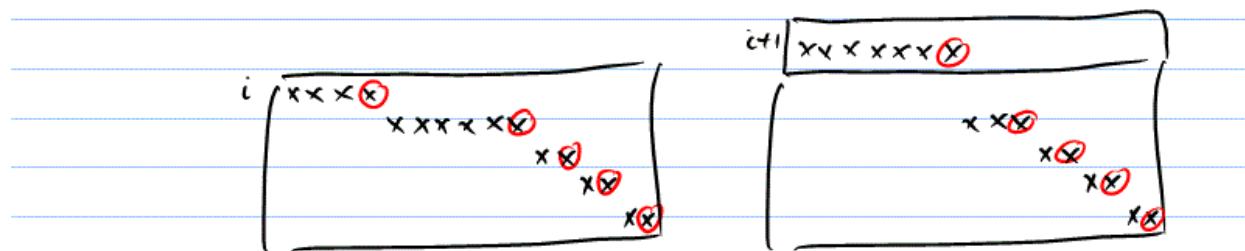
$E(k) = i$ ו- (i, k) isis also A be breakpoint יסוד
 $E(k+1) \neq i$ false

ונראה ש אם יש לנו breakpoins נורמליזציה
 \rightarrow breakpoints נורמליזציה בנויה על אוגרייה נורמליזציה

? A be breakpoints \rightarrow we want to show

when $i < N$ לא ניתן למצוא breakpoins \rightarrow we have to show A be breakpoins

$A_{i+1, k} > A_{j, k}$ ו- $i < j$ \rightarrow (j, k) BP so



$i+1$ נורמליזציה $k > l$ נורמליזציה $A_{i+1,k} < A_{j,k}$ פיך
 \rightarrow (j, k) BP \rightarrow \leftarrow

. $i+1$ נורמליזציה $k < l$ נורמליזציה $A_{i+1,k} \geq A_{j,k}$ פיך
 \rightarrow (j, k) BP \leftarrow

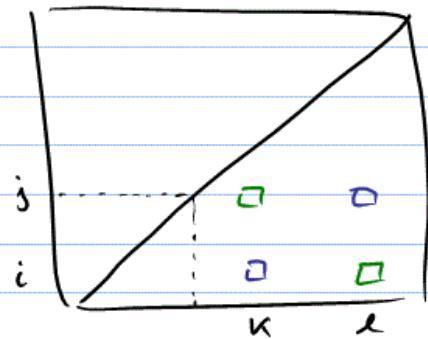
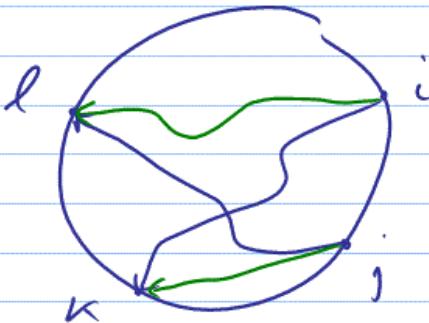
בנוסף ל- $\Theta(n^2)$, בדוק מילוי BP $\rightarrow (j, k)$ ו-
שאלה אם נמצאה גורלה בדילוגי גורל המרוצף.
לפיכך מתקיים $\frac{1}{2} \cdot n^2$ בדוקות.

מיצויים

במיצויים מושג ה- $\Theta(n^2)$ בדוק מילוי BP $\rightarrow (j, k)$ ו-
שאלה אם נמצאה גורלה בדילוגי גורל המרוצף.
במיצויים מושג ה- $\Theta(n^2)$ בדוק מילוי BP $\rightarrow (j, k)$ ו-
שאלה אם נמצאה גורלה בדילוגי גורל המרוצף.

במיצויים מושג ה- $\Theta(n^2)$ בדוק מילוי BP $\rightarrow (j, k)$ ו-
שאלה אם נמצאה גורלה בדילוגי גורל המרוצף.

? $i \leq j \leq k \leq l$

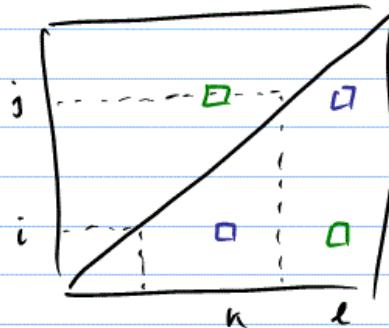
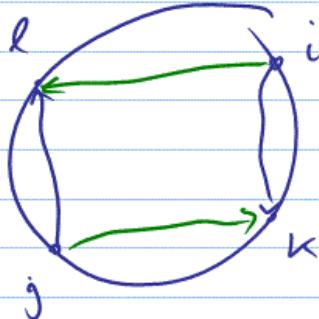


$$i < j < k < l$$

$$A(i, k) + A(j, l) \geq A(i, l) + A(j, k)$$

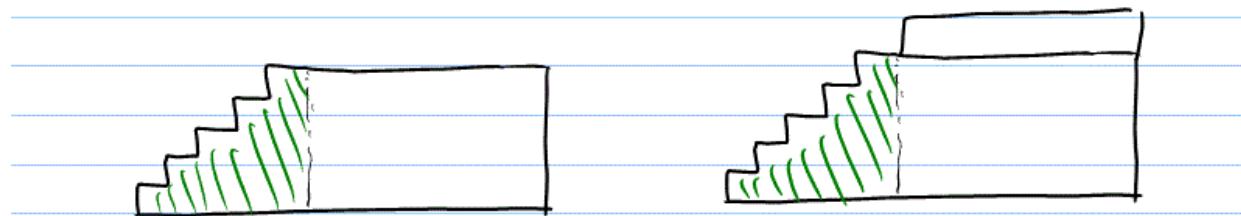
$$B^+(i) \quad B^+(j) \quad B^+(i) \quad B^+(j)$$

$$A'(i, k) + A'(j, l) \geq A'(i, l) + A'(j, k)$$



???

میانگین ساده، مونج پوکیه میانگین
مونج کوچک



לפיה גודלו של מערך BPs -> בזאת מערך גודלו של מערך BPs
 ומכיוון שטח מערך BPs הוא סכום שטחים כל אחד מהשיטים
 . מתקיים

משתnen Merge שבין k BPs -> את k-ים מוגדרים יפה, דהיינו
 . מתקיים $O(n \log n)$

Merge שבין k מערך בזא מערך גודלו של k-ים מוגדרים יפה
 . מתקיים $O(n \log n)$ -> משתnen

מתקיים אם A'_i הוא מערך בזא מערך מוגדר יפה
 בזא מערך מוגדר יפה מתקיים, משתnen Merge שבין
 . מתקיים $O(n \log n)$ => מתקיים

C מתקיים מתקיים, דהיינו מערך גודלו של מערך k-ים מוגדר יפה
 . $O(\sqrt{n})$ מתקיים

.BF בזא מערך גודלו של מערך k-ים מוגדר יפה
 מתקיים, $(\sqrt{n} \approx n)$ מערך גודלו של מערך k-ים מוגדר יפה
 מתקיים BF בזא מערך גודלו של מערך k-ים מוגדר יפה
 $\sqrt{n} \cdot \sqrt{n} \log(\sqrt{n}) = O(n \log n)$

: מתקיים מערך גודלו של מערך k-ים מוגדר יפה

$$T(n) = T(n_1) + T(n_2) + O(n \log n) = n \log^2 n$$

? פונקציית ה-union יפזרת אלבון

$O(n \log n)$

MSSP -

$(n \times n) \cdot \text{cost}_c$

$O(n \log n)$

BF -

$O(n)$

Dijkstra -

. יפזרת אלבון MSSP , ניסי

$O(n \log n)$ ל-union כוון או MSSP - סע זכייה צבוי ? מתחם נרחב יותר יתאפשר

טראנספורמ, פלטן ל- BF - ! MSSP ל- μST וקטור ≤ 1 . BF זול. פונק

מ- r -division -> מערכן, מוגדר גוף מטריך

$$(r = \frac{3n}{4} \quad \text{ сли } \text{cost}_c) \quad r = \frac{n}{\log n}$$

(מיסים BF ! MSSP וועדי) $n \log n$ מוגדר מודולוס ריבוי ב- μST ל- BF

$$\log \log (n) = \frac{\log n}{\log \log n}$$

131. איזה מושך

$O(n \log^2 n / \log \log n)$

מבחן מילוי וריאנטים MSSP בפונטיקה (2)

הנחיות להבנת הטענה ופתרון התרגיל

↙ ? ↘
מילים רומיות
בנויות

Dense Distance Graph \rightarrow Kruskal-Dijkstra

Note Title

Dense Distance Graph - מבנה

בננו G_{out}, G_{in} מושכלים של G מינימליים. G_{out} מינימלי ביחס ל- G .

C הוא מושכל מינימלי ביחס ל- G_{in} . C מינימלי ביחס ל- G_{out} .

$G_i \rightarrow v - \text{fun}-v$ הינה כפולה. $G'_i \rightarrow v - \text{fun} - v$ מוגדרת כמונחים.

$$G' = \bigcup_i G'_i$$

G' הוא Bellman-Ford מושכל מינימלי ביחס ל- G .

$O(N^3)$ מינימלי BF. מינימלי G' מינימלי G .

משתמש ב- $Merge$ 操作 על מנת לינק מושכים.

$O(N^2 \log N)$ מינימלי.

הנראה Dijkstra מינימלי מושכל מינימלי.

? (מושכל מינימלי מושכל מינימלי)

$O(N^2 \log N)$

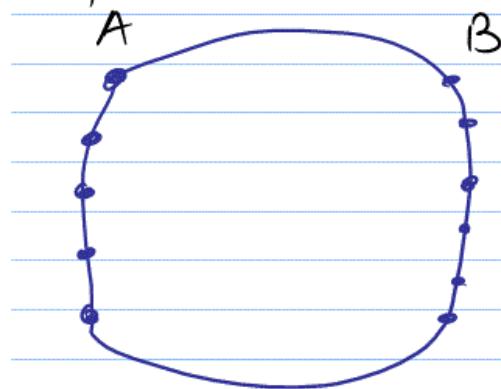
מינימלי מושכל מינימלי.

(G' מושכל מינימלי)
מינימלי מושכל מינימלי.

$O(N \log^2 N)$

מינימלי מושכל מינימלי.

הנחייה: גודל מינימום ב- G_i



$B - \{A\}$ מינימום נodal

הנחייה Activate: $\min_{v \in V}$

ExtractMin !, $A \rightarrow \text{מינימום}$

$B \rightarrow \text{מינימום}$

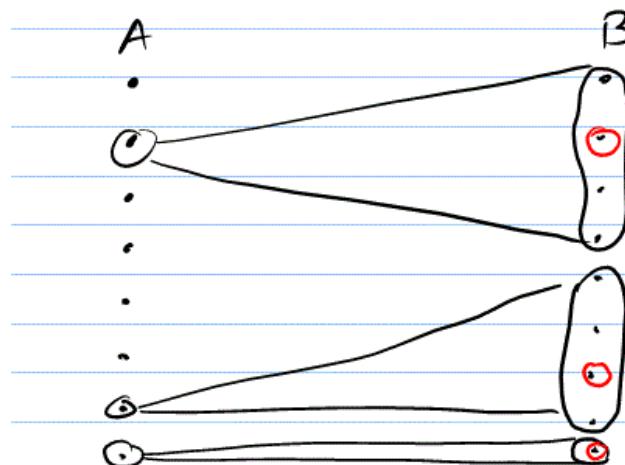
MongeEin G'_i ב- G_i המינימום ב- G'_i מינימום ב- G_i

ולפונקציית G'_i ב- B מינימום. G'_i יון צד אחד -

G'_j ב- A מינימום

ו- v הוא מינימום ב- G'_i מינימום ב- G'_j מינימום ב- G_i

לעומת $B \rightarrow \text{מינימום}$ מינימום ב- G_i



לפונקציית $a \in A$ ו- $b \in B$

: $a \in A$ $b \in B$

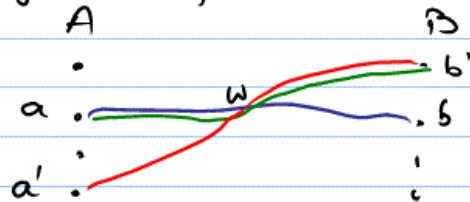
$$a = \underset{a \in A}{\operatorname{argmin}} d(a) + c(a'b)$$

Activate if $a \in A$ מינימום ב- $c(a'b)$

$k < l$, $a < j \sim \alpha_j$, α_j . מינימום של α_j ב- הנ'ן

. b_k ב- α_j יילך a_j סלא b_k ב- α_i יילך a_i סלא

מונטגנו מונגו \rightarrow מינימום גלובלי . 1.3.2 - מינימום



w מינימום ב- α_j ו- a סלא b_k , b ב- α_i יילך a סלא

מונטגנו מונגו סילון פול + $d(a)$ מינימום גלובלי . מונטגנו מונגו סילון פול + $d(a')$ מינימום גלובלי

. מונטגנו מונגו סילון פול + $d(a')$ מינימום גלובלי

□ . b' ב- α_i יילך a סלא

מונטגנו מונגו סילון פול \rightarrow מינימום גלובלי - הנ'ן

. B מינימום גלובלי

. $B \rightarrow$ מינימום גלובלי \rightarrow מינימום גלובלי $\forall a \in A$ b ב- α_i יילך a סלא

(a, b, b_2) מינימום גלובלי $\forall a \in A$ b ב- α_i יילך a סלא

. מונטגנו מונגו סילון פול $\forall a \in A$ b ב- α_i יילך a סלא